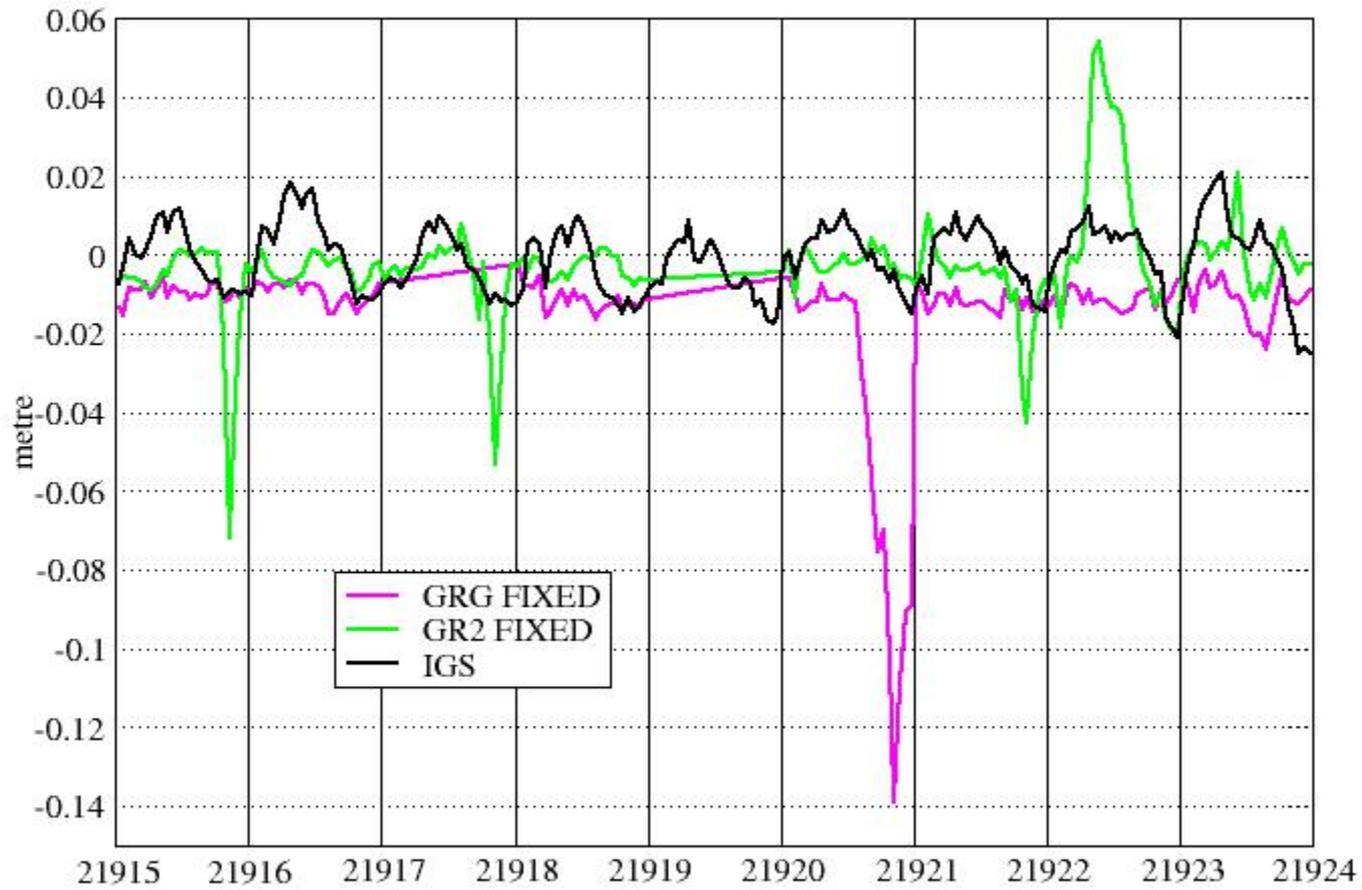


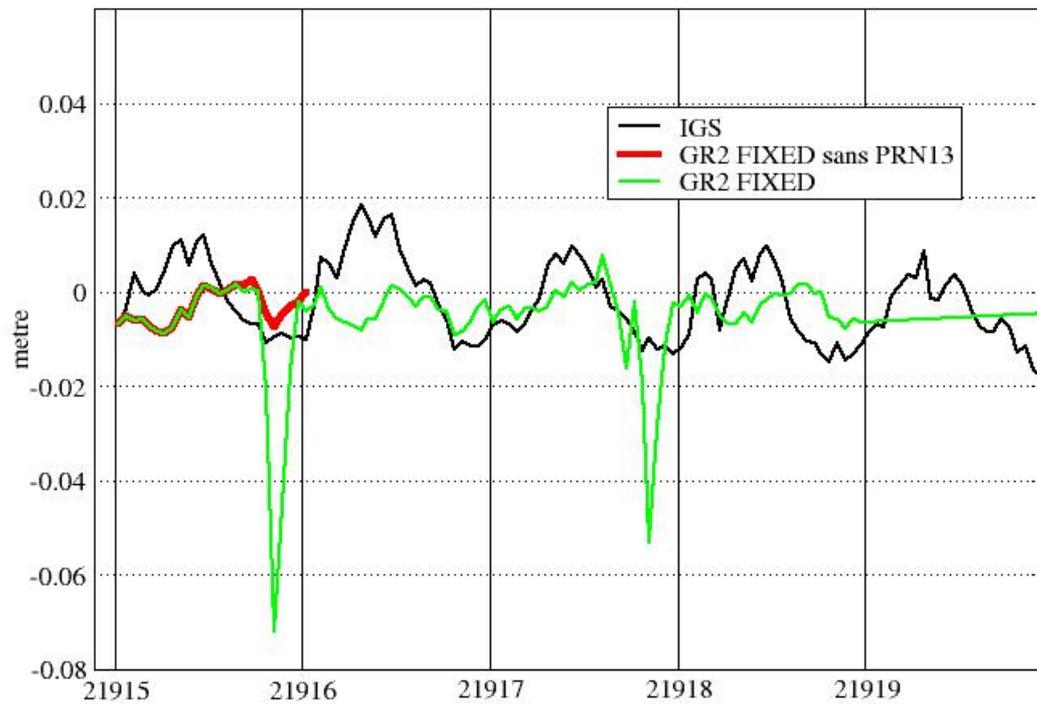
GRAZ LONGITUDE

1 solution / 1 heure - Mesures 30 s



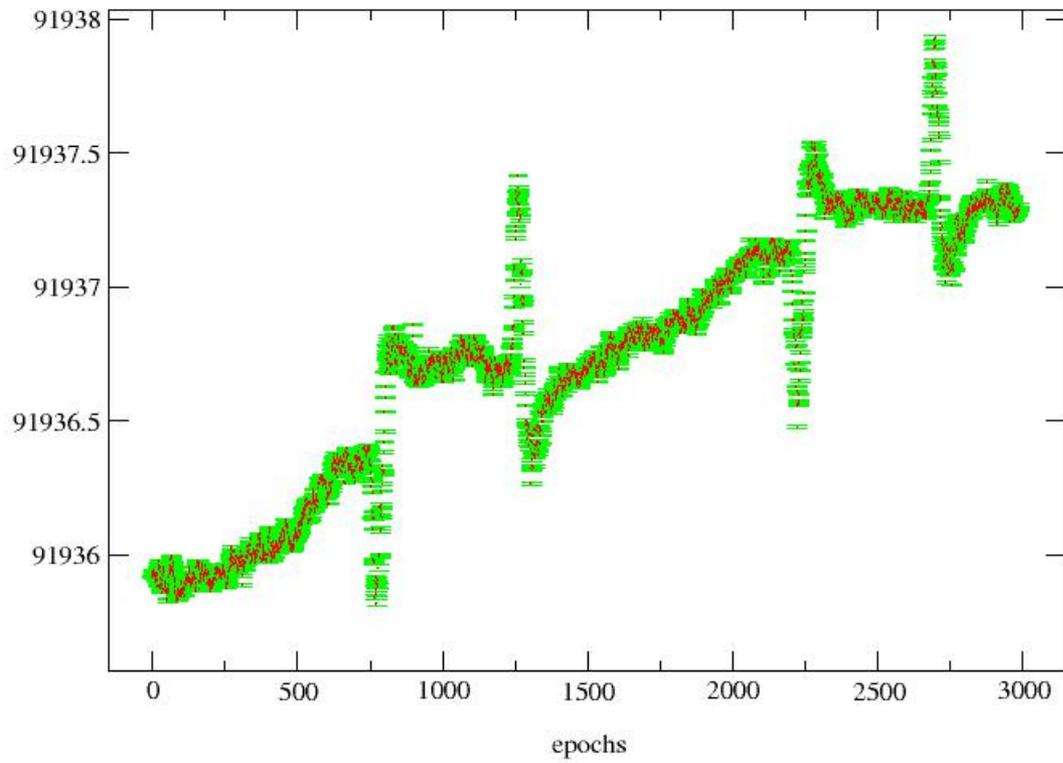
GRAZ LONGITUDE

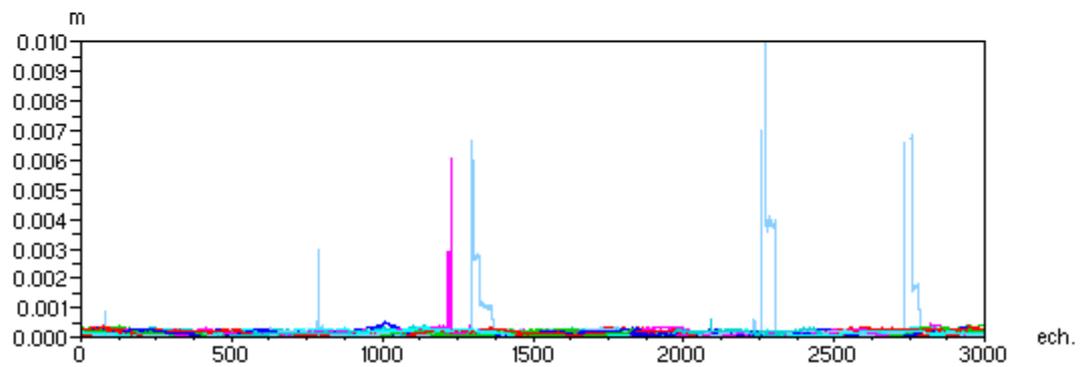
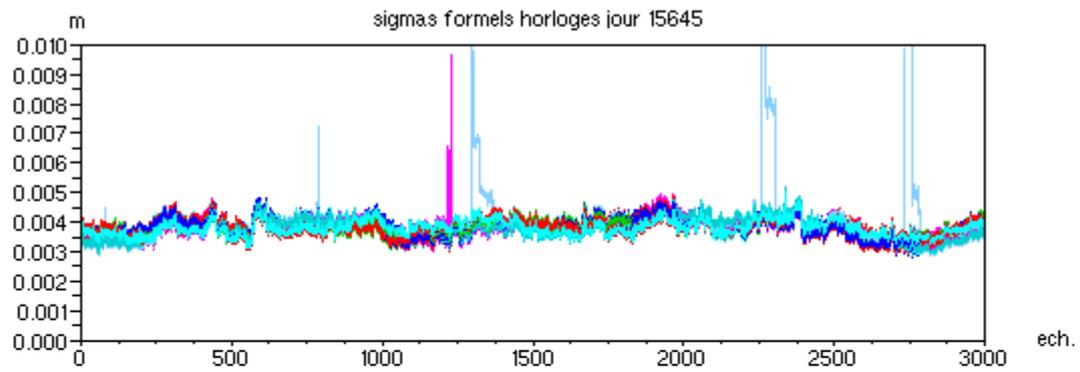
1 solution / 1 heure - Mesures 30 s



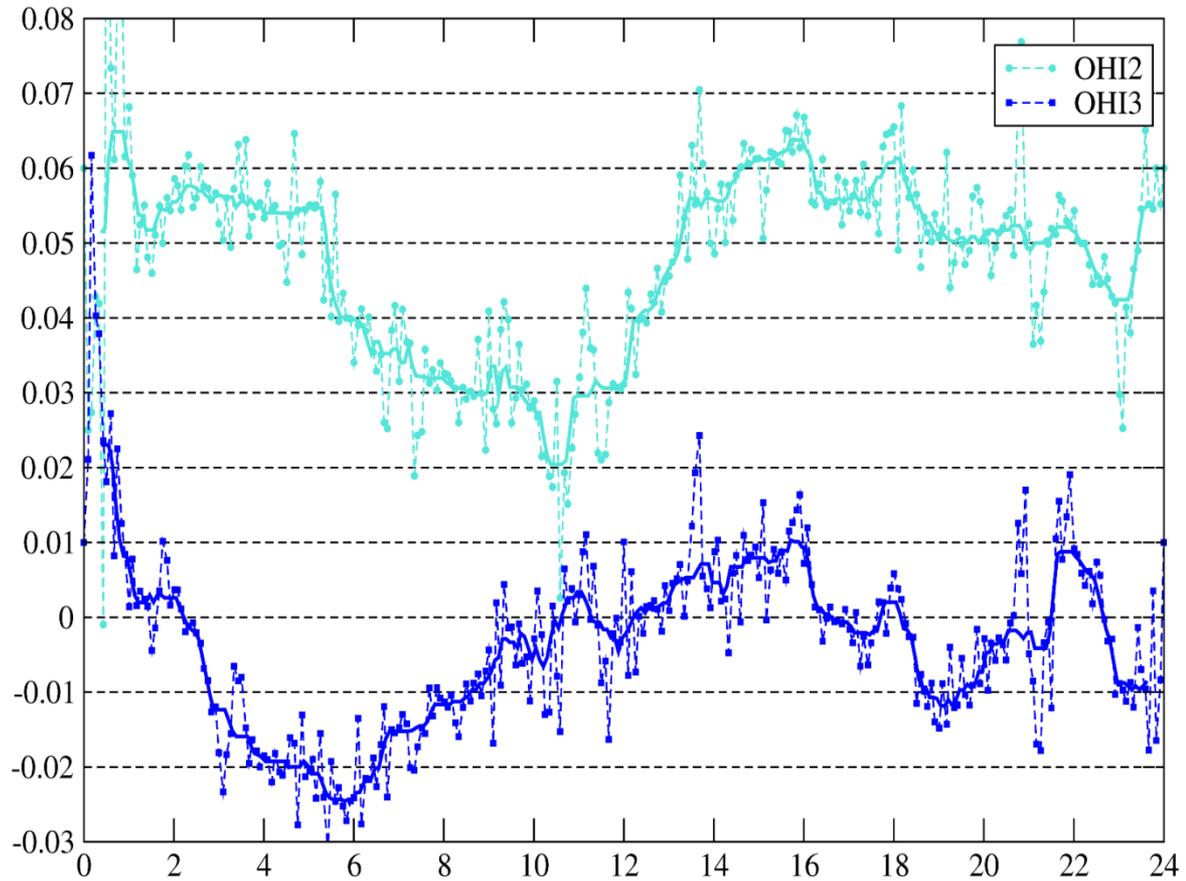
GR2 CLK Solution + formal error (30 s)

PRN13

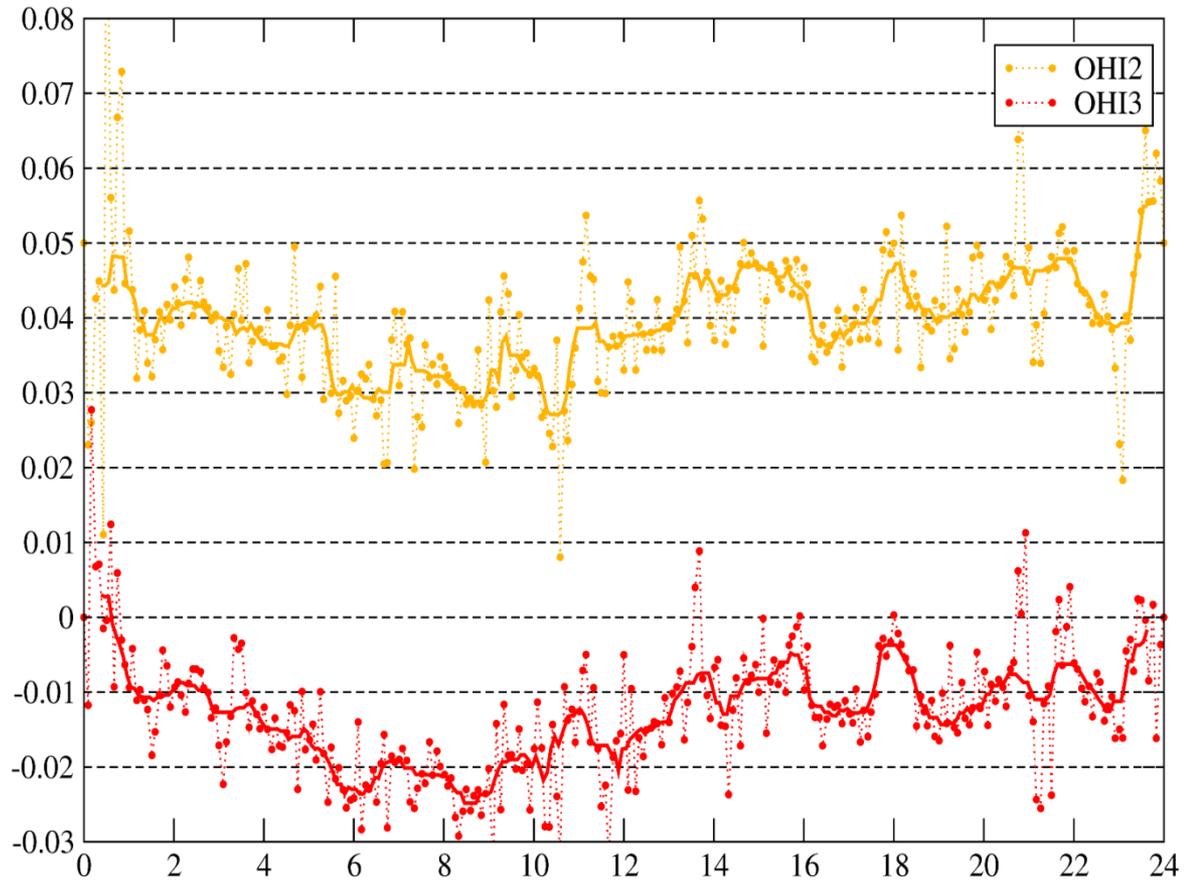




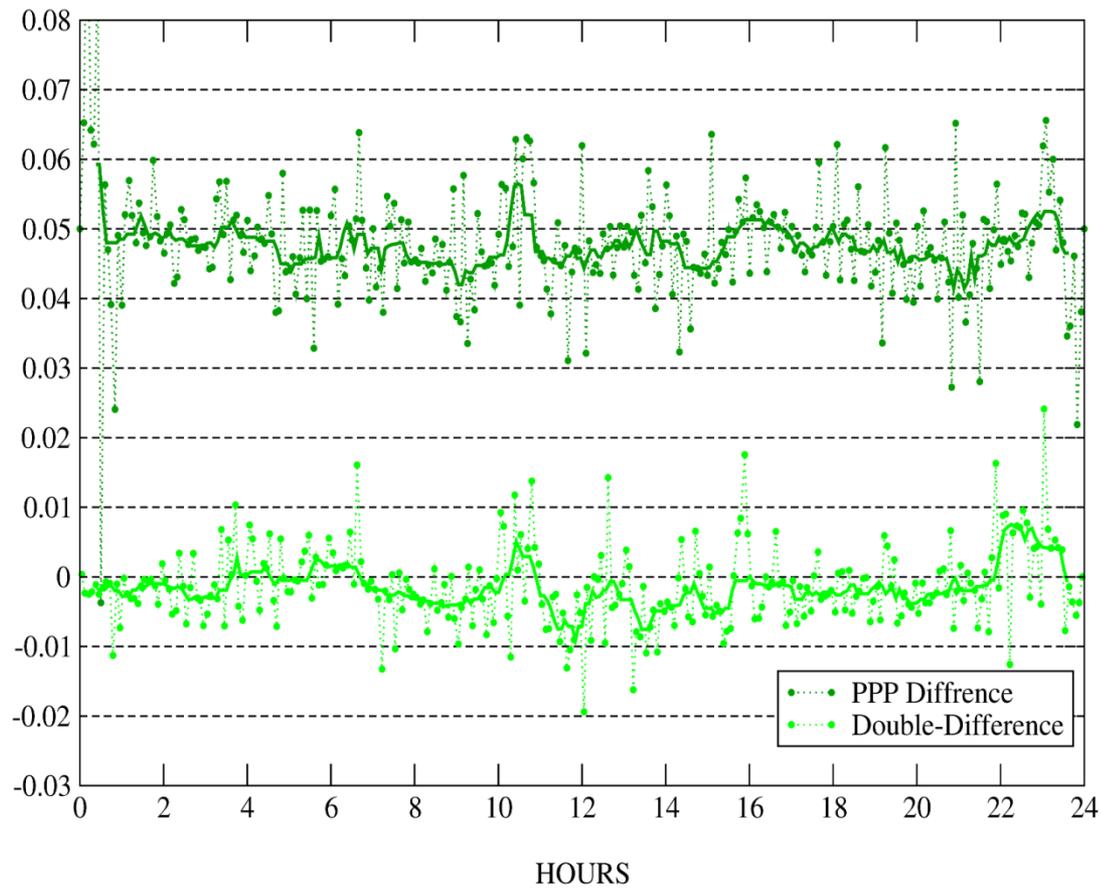
Solution PPP Dynamique Est-Ouest



Solution i-PPP Dynamique Est-Ouest

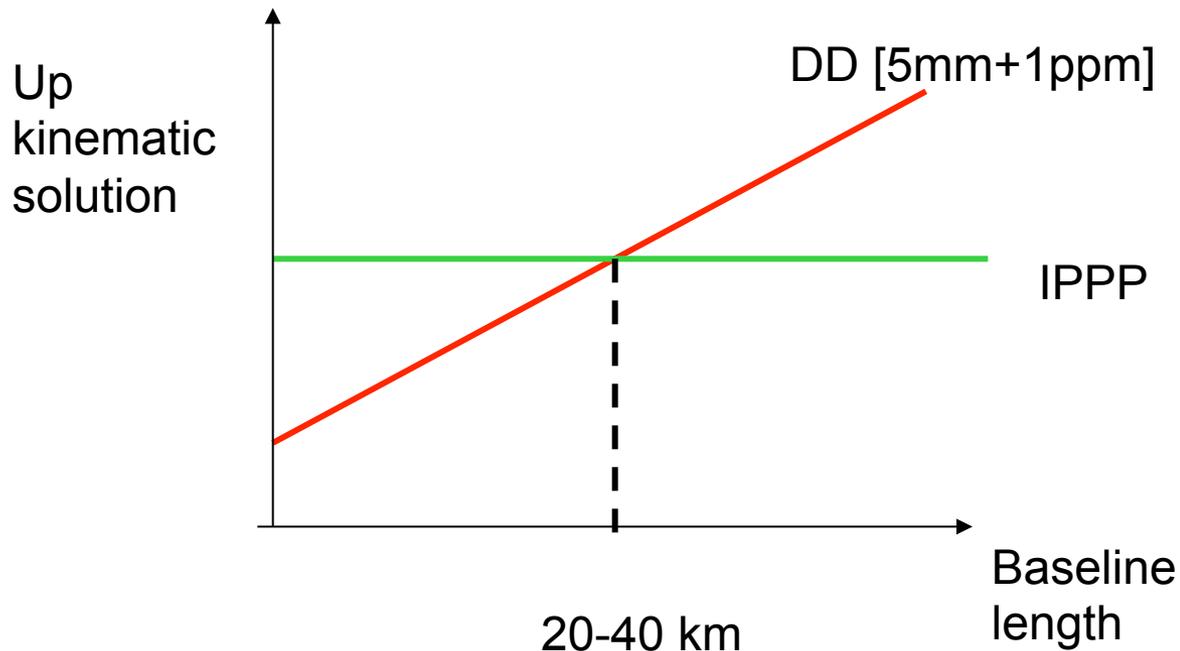


Difference (i-PPP) vs DD Solution Dynamique Est-Ouest



i-PPP vs DD

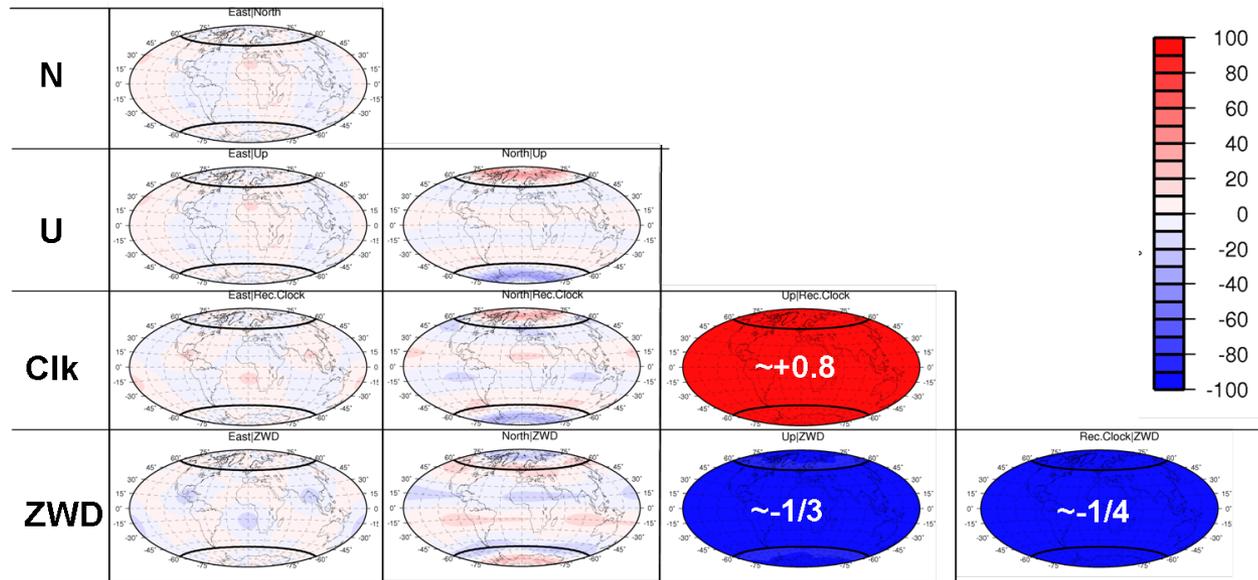
- Le blocage des ambiguïtés en mode PPP:
 - Améliore sensiblement la répétabilité
 - Particulièrement de la composante Est-Ouest
 - D'autant plus que la cadence de positionnement est élevée
 - Ne dépend pas de la distance à une station de référence



- En mode dynamique le RTK à un temps de convergence plus rapide

Mode i-PPP/PPP : mise en garde (1/2)

- Contient des « artefacts »
 - Sensible à la géométrie de la constellation
 - Parade : Filtrage « sidéral », analyse en ondelettes, Multi-GNSS,...
 - Intrinsèquement affecté par des corrélations importantes entre les paramètres estimés



- ... qui sont implicitement éliminés par DD différentiation (base courte)
- Possibilité de « i-PPP différentiel » : en mode statique permet de gérer l'ajout ou la suppression d'une station beaucoup plus facilement